

Examen final du 4 février 1999

1. (4 points) Dans  $\mathbb{R}^3$ , on donne les vecteurs  $\vec{t} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 3 \end{bmatrix}$ ,  $\vec{u} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}$ ,  $\vec{v} = \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}$  et  $\vec{w} = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ .

Soient  $E_1 = \text{Vect}(\vec{u}, \vec{v})$  et  $E_2 = \text{Vect}(\vec{t}, \vec{w})$ . Calculer le rang des systèmes de vecteurs  $\{\vec{u}, \vec{v}\}$ ,  $\{\vec{t}, \vec{w}\}$ , et  $\{\vec{t}, \vec{u}, \vec{v}, \vec{w}\}$ . Donner une base et la dimension de  $E_1$ ,  $E_2$ ,  $E_1 + E_2$  et  $E_1 \cap E_2$ .

(Indication pour  $E_1 \cap E_2$  : on pourra déterminer une équation de la forme  $ax + by + cz = 0$  de  $E_1$ ,

puis de  $E_2$ , en déterminant  $a, b, c$  lorsque le vecteur  $\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$  décrit une base de  $E_1$ , puis une base de  $E_2$ , et

enfin résoudre le système  $\begin{cases} ax + by + cz = 0 \\ a'x + b'y + c'z = 0 \end{cases}$  ainsi obtenu pour trouver une base de  $E_1 \cap E_2$ .)

2. (4 points) Montrer que la matrice  $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$  est inversible et calculer son inverse  $A^{-1}$ , par exemple par la méthode du pivot.

3. (4 points) Soient  $E, F, G$  trois espaces vectoriels et  $f : E \rightarrow F, g : F \rightarrow G$  deux applications linéaires. On demande de montrer que : a/ si  $g$  est injective, alors  $\text{rg}(g \circ f) = \text{rg} f$  ; b/ si  $f$  est surjective, alors  $\text{rg}(g \circ f) = \text{rg} g$ . (N.B. On rappelle que  $g$  est injective si et seulement si pour tout  $F'$  sous-espace vectoriel de  $F$ ,  $\dim(g(F')) = \dim(F')$ , et que  $f$  est surjective si et seulement si  $\text{Im}(f) (=f(E)) = F$ .)

4. (4 points) Soit  $p$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  défini par :  $p(x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}) = \frac{x+y+z}{3}(\vec{i} + \vec{j} + \vec{k})$ , où  $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$  est la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ . Montrer que  $p$  est un projecteur (i.e.  $p \circ p = p$ ). Donner la matrice de  $p$  dans la base canonique. Déterminer une base et la dimension de  $\text{Im} p$  et de  $\text{Ker} p$ .

5. (6 points) Soient les suites  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  et  $(y_n)_{n \in \mathbb{N}}$  définies par :  $\begin{cases} x_{n+1} = 4x_n - y_n \\ y_{n+1} = -x_n + 4y_n \end{cases}$ , où  $x_0$  et  $y_0$  sont deux réels fixés.

a/ On pose  $X_n = \begin{bmatrix} x_n \\ y_n \end{bmatrix}$ . Exprimer  $X_{n+1}$  en fonction de  $X_n$  sous la forme  $X_{n+1} = AX_n$ , où  $A$  est une matrice à déterminer. Montrer par récurrence sur  $n$  que  $X_n = A^n X_0$ .

b/ Soit  $\varphi$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^2$  qui admet  $A$  pour matrice dans la base canonique ; donner la matrice  $A'$  de  $\varphi$  dans la base  $\{\vec{u} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \vec{v} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}\}$  de  $\mathbb{R}^2$  (vérifier que  $\{\vec{u}, \vec{v}\}$  est bien une base de  $\mathbb{R}^2$ ).

c/ Calculer  $A^n$  et en déduire  $A^n$ , puis  $X_n$ . On donne  $x_0 = 1, y_0 = 1$  : étudier le comportement de  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  et de  $(y_n)_{n \in \mathbb{N}}$  à l'infini ; même question lorsque  $x_0 = 1, y_0 = -1$ .

6. (6 points) Soient dans  $\mathbb{R}^3$  les vecteurs  $\vec{u} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $\vec{v} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$  et  $\vec{w} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ .

a/ Montrer que  $\{\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}\}$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ . Donner la matrice de passage  $P$  de la base canonique à la base  $\{\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}\}$  et calculer son inverse  $P^{-1}$ .

b/ Soit  $\varphi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  l'endomorphisme dont la matrice dans la base  $\{\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}\}$  est  $A' = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ .

Montrer que  $A'^3 = 0$  et en déduire que  $\varphi^3 (= \varphi \circ \varphi \circ \varphi)$  est l'endomorphisme nul. Exprimer la matrice  $A$  de  $\varphi$  dans la base canonique à l'aide de  $A'$  et  $P$  et la calculer explicitement. Montrer que  $A^3 = 0$ .

c/ Pour tout  $t \in \mathbb{R}$ , on considère l'endomorphisme  $\gamma_t$  de  $\mathbb{R}^3$  défini par  $\gamma_t = Id + t\varphi + \frac{1}{2}t^2\varphi^2$  (où  $\varphi^2 = \varphi \circ \varphi$ ). Donner les matrices  $\Gamma_t$  et  $\Gamma'_t$  de  $\gamma_t$  dans les bases 1/ canonique, et 2/  $\{\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}\}$ ,