

**Examen final du 29 juin (pas de candidats), puis du 24 septembre 2001**

**1. (6 points)** Soit  $\varphi : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^2$  l'application linéaire admettant pour matrice dans les bases canoniques de  $\mathbb{R}^2$  et  $\mathbb{R}^3$  :

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

On note  $X$  le vecteur-colonne des coordonnées (dans la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ ) de  $\vec{x} \in \mathbb{R}^3$  et on s'autorise dans la suite à identifier  $\vec{x}$  et  $X$ . Déterminer  $\|\varphi\| = \sup_{\|\vec{x}\|=1} \|\varphi(\vec{x})\| = \|A\| = \sup_{\|X\|=1} \|AX\|$ ,  $\mathbb{R}^2$

et  $\mathbb{R}^3$  étant munis des normes euclidiennes usuelles (on rappelle que  $\|A\|$  est alors la racine carrée de la plus grande des valeurs propres de  ${}^tAA$ ).

Pourquoi la sphère-unité  $\{\vec{x} \in \mathbb{R}^3 / \|\vec{x}\| = 1\}$  de  $\mathbb{R}^3$  est-elle un compact de  $\mathbb{R}^3$  ?

Montrer que l'application :  $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  est continue.

$$X \mapsto \|AX\|$$

En déduire qu'il existe nécessairement un  $X_0$  sur la sphère-unité de  $\mathbb{R}^3$  tel que  $\|AX_0\| = \|A\|$ .

En exhiber un (prendre un vecteur propre de  ${}^tAA$  correspondant à la plus grande des valeurs propres).

Retrouver ce résultat par le calcul différentiel en maximisant  $\|AX\|^2$  sous la contrainte  $\|X\|^2 = 1$ .

**2. (6 points)** Soit  $f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$ , espace vectoriel euclidien, définie par :

$$\vec{U} = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \mapsto f(\vec{U}) = \begin{bmatrix} e^{-a}(x \cos b - y \sin b - 1) \\ e^{-a}(x \sin b + y \cos b - 1) \end{bmatrix}, \text{ où } a > 0 \text{ et } b \in \mathbb{R}.$$

Donner par sa matrice jacobienne la différentielle  $d_{\vec{U}}f$  de  $f$  en  $\vec{U} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$  et vérifier qu'elle est indépendante du choix de  $\vec{U}$ .

Calculer  $\|d_{\vec{U}}f(\vec{H})\|$ , pour  $\vec{H} \begin{bmatrix} h \\ k \end{bmatrix}$  et en déduire la norme  $\|d_{\vec{U}}f\|$  de l'application linéaire  $d_{\vec{U}}f$ .

Montrer que  $\forall \vec{U}, \forall \vec{V}, \|f(\vec{U}) - f(\vec{V})\| = \|d_{\vec{U}}f\| \|\vec{U} - \vec{V}\|$  et en déduire que  $f$  est contractante.

(On rappelle que  $f$  est contractante ssi  $\exists k, 0 < k < 1, \forall \vec{x}, \forall \vec{y}, \|f(\vec{x}) - f(\vec{y})\| \leq k \|\vec{x} - \vec{y}\|$ ).

On donne la suite  $(\vec{X}_n)_{n \in \mathbb{N}}$  de  $\mathbb{R}^2$  définie par  $\vec{X}_0 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$  et  $\vec{X}_{n+1} = f(\vec{X}_n)$ . Montrer, à l'aide du théorème du point fixe (cf. feuille n°2, ex. 8.) que la suite  $(\vec{X}_n)_{n \in \mathbb{N}}$  converge et déterminer sa limite.

**3. (4 points)** Soit la quadrique  $(S)$  de  $\mathbb{R}^3$  (elle admet l'origine  $O(0, 0, 0)$  comme centre de symétrie.), d'équation  $Q(X, Y, Z) - 84 = 4X^2 + 6Y^2 + 4Z^2 - 2XY + 2XZ - 2YZ - 84 = 0$

Trouver les axes et les sommets de cette quadrique, i.e. déterminer les points  $(X_0, Y_0, Z_0)$  de  $(S)$  qui sont extrémaux pour la fonction carré de la norme euclidienne :  $X^2 + Y^2 + Z^2$ , sous la contrainte  $Q(X, Y, Z) - 84 = 0$ .

tout  $n$ -uplet  $(p_1, p_2, \dots, p_n)$  de nombres positifs ou nuls, et tels que  $\sum_{i=1}^n p_i = 1$  ( $p_i$  est la probabilité de l'événement  $i$ ); on appelle *entropie d'information* de la probabilité  $(p_1, p_2, \dots, p_n)$  le nombre (positif ou nul)  $H(p_1, p_2, \dots, p_n) = -\sum_{i=1}^n p_i \ln p_i$  (dans cette définition, on prolonge par continuité en zéro la fonction  $x \mapsto x \ln x$ , i.e. en donnant à cette fonction la valeur 0 en 0). Montrer que la probabilité sur  $\{1, 2, \dots, n\}$  qui maximise l'entropie d'information est la probabilité *uniforme*, i.e. la probabilité définie par:  $\forall i \in \{1, 2, \dots, n\}, p_i = \frac{1}{n}$ . Pourquoi s'agit-il bien d'un maximum? Quelle(s) probabilité(s) sur  $\{1, 2, \dots, n\}$  pourrait-on définir pour rendre cette entropie *minimum*? (On pourra chercher à maximiser -ou à minimiser- la fonction entropie d'information sous la contrainte  $\sum_{i=1}^n p_i = 1$  dans  $\mathbb{R}^n$ .)

**5. (6 points)** Soit le système différentiel à coefficients constants :

$$\begin{cases} x' &= -3x + y + e^{-t} \\ y' &= x - 3y + e^{-t} + 4 \end{cases}$$

Donner la solution générale du système homogène associé. Montrer que le système avec second membre admet une solution particulière de la forme:  $x_1(t) = a + be^{-t}, y_1(t) = c + de^{-t}$  (i.e. déterminer  $a, b, c, d$  répondant à la question). En déduire la solution générale du système complet (=avec second membre), puis la solution du système complet qui satisfait à la condition initiale  $x(0) = \frac{5}{2}, y(0) = \frac{11}{2}$ . Que peut-on dire du comportement des trajectoires solutions lorsque  $t \rightarrow +\infty$ ?

---