

Bonjour

Section 1.7

Thm 1.7.1 (second strong lemma) $\cdot \underline{\text{si}} \quad V_{hp}^{nc} \subset H_0^1(\Omega)$
 $(p, w_h) - (Du, Dw_h) = 0$

$\cdot V_{hp}^{nc} \not\subset H_0^1(\Omega)$
 (non conformes \bar{T}_h)

$\cdot u \in H_0^1(\Omega)$ sol. faible

$$(Du, v) = (f, v) \quad \forall v \in H_0^1(\Omega)$$

$\cdot u_h \in V_{hp}^{nc} \subset H_{\square}^1(\bar{\Omega}_h)$ sol. \bar{T}_h non conformes $\bar{p} \geq 1$

$$(Du_h, Dw_h) = (p, w_h) \quad \forall w_h \in V_{hp}^{nc}$$

$$\|D_h(u - u_h)\|^2 = \underbrace{\min_{v_h \in V_{hp}^{nc}} \|D_h(u - v_h)\|^2}_{\text{comme } \bar{T}_h \text{ conformes}} + \left(\max_{w_h \in V_{hp}^{nc}} \frac{(p, w_h) - (Du, Dw_h)}{\|D_h w_h\|} \right)^2$$

- le meilleur objet de $V_{hp}^{nc} - u$

Rem 1.7.2 ($\bar{E} = \bar{F}$ continues)

• $u_n \in V_{np} \subset H_0^1(\Omega)$ f.s.

$$(\mathbb{P}u_n, \mathbb{P}v_n) = (u_n, v_n) \quad \forall v_n \in V_{np}$$

• u_n la projection orthogonale de u sur $V_{np} \subset H_0^1(\Omega)$

$$\|u - u_n\| = \min_{v_n \in V_{np}} \|u - v_n\|$$

Dém du 1.7.1

- $u \in H_0^1(\Omega) \subset H_{\square}^1(\bar{\Omega}_h)$, projection des $V_{hp}^{nc} \subset H_{\square}^1(\bar{\Omega}_h)$
 - $z_h \in V_{hp}^{nc} \quad \forall \varphi$
 - $(\mathcal{D}_h z_h, \mathcal{D}_h \varphi) = (\mathcal{D}_h u, \mathcal{D}_h \varphi) \quad \forall \varphi \in V_{hp}^{nc}$
 - $\mathcal{D}_h u$
 - $|\mathcal{D}_h u, \mathcal{D}_h \varphi| \leq \underbrace{\|\mathcal{D}_h u\|}_{\text{const}} \|\mathcal{D}_h \varphi\|$
 - $\exists! z_h \in V_{hp}^{nc}$ par le thm de Riesz
 - $\underbrace{\text{forme bilinéaire}}_{\text{continue}}$

$\nu_h \in V_{hp}^{nc}$ arbitraire

$$\|\mathcal{D}_h(u - \nu_h)\|^2 = \|\mathcal{D}_h(u - z_h + z_h - \nu_h)\|^2$$

$$= \|\mathcal{D}_h(u - z_h)\|^2 + 2 \underbrace{(\mathcal{D}_h(u - z_h), \mathcal{D}_h(z_h - \nu_h))}_{\in V_{hp}^{nc}} + \|\mathcal{D}_h(z_h - \nu_h)\|^2$$

$$= 0 \quad \text{avec } \nu_h = z_h - \nu_h$$

$(\mathcal{D}_h u_h, \mathcal{D}_h \varphi)$ produit scalaire sur V_{hp}^{nc}

$$\|D_h(\mu - z_h)\|^2 = \|D_h(\mu - \pi_h)\|^2 - \|D_h(z_h - \pi_h)\|^2$$

$$\leq \|D_h(\mu - \pi_h)\|^2$$

mais $\pi_h \in V_h^{nc}$ est arbitraire \Rightarrow

$$\|D_h(\mu - z_h)\| = \min_{v_h \in V_h^{nc}} \|D_h(\mu - v_h)\|$$

① pour $v_h = \mu_h$ (EF non constant)

$$\|D_h(\mu - \mu_h)\|^2 = \underbrace{\|D_h(\mu - z_h)\|^2}_{\text{1er terme de l'équation}} + \underbrace{\|D_h(z_h - \mu_h)\|^2}_{\text{2ème terme de l'équation}} = (l, w_h) \quad \text{EF non constant}$$

$$\|D_h(z_h - \mu_h)\| = \max_{w_h \in V_h^{nc}} \frac{(D_h(z_h - \mu_h), D_h w_h)}{\|D_h w_h\|} = \max_{w_h \in V_h^{nc}} \frac{(D\mu, D_h w_h) - (D\mu_h, D_h w_h)}{\|D_h w_h\|} \quad \text{2ème terme de l'équation}$$

ne dépend que de n -sil faible

Section 1.8

Thm 18.2

($p=1$)

• $u \in H_0^1(\Omega)$ solution faible

• $u_n \in V_n^{nc}$ solution $\forall \bar{T}_n$ constant

• $u|_K \in H^2(K) \quad \forall K \in \bar{T}_n$

moins restrictif que \rightarrow

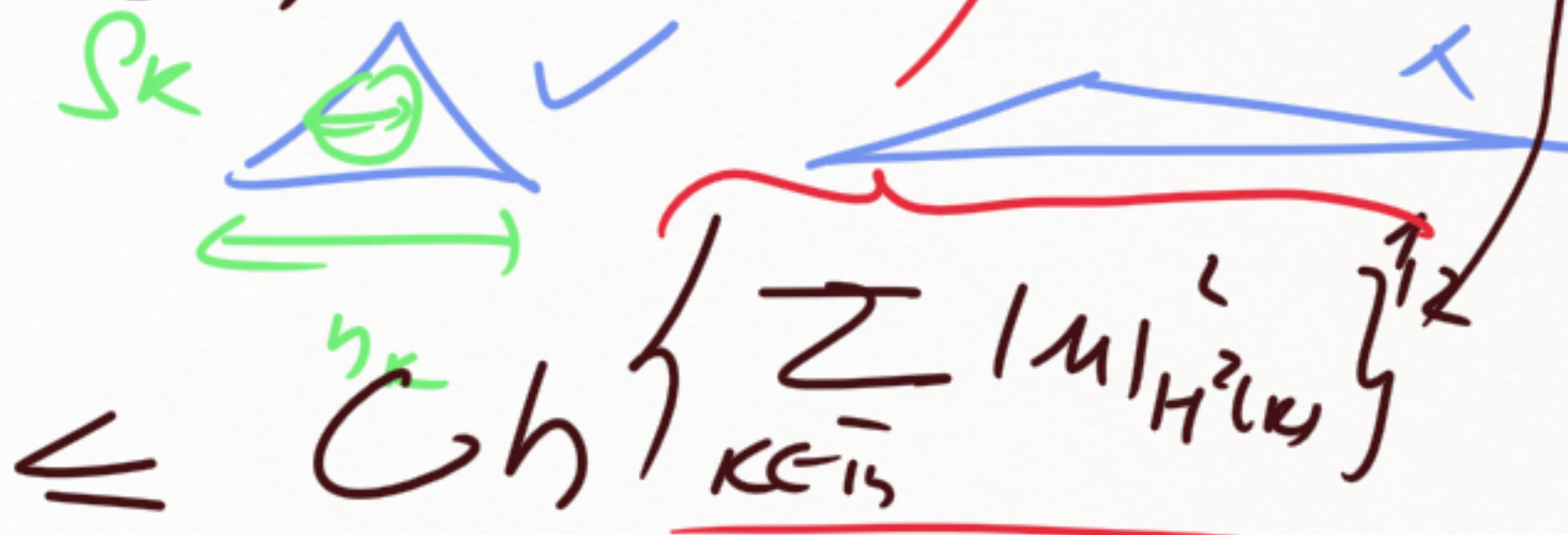
~~$u \in H^2(\Omega)$
d'habitude~~

• il existe une constante C qui dépend seulement de la régularité de maillage $K_{\bar{T}_n} (= \max_{K \in \bar{T}_n} \frac{h_K}{\rho_K})$ et de dimension d'espace d et q .

$h_K \leftarrow$ diam K
 $\rho_K \leftarrow$ diam cercle inscrit

$$\|D_n(u - u_n)\| \leq C \left(\sum_{K \in \bar{T}_n} \frac{h_K^2}{|K|} |u|_{H^2(K)}^2 \right)^{1/2} \leq Ch \left(\sum_{K \in \bar{T}_n} |u|_{H^2(K)}^2 \right)^{1/2}$$

$\leq h = \max_{K \in \bar{T}_n} h_K$



- $u|_K \in H^2(K)$ crucial — solution faible doit avoir une régularité élevée — H^2 par maille
- si le maillage de mailles tend vers 0, $h \rightarrow 0$, alors u_h approche u justification de la méthode
- pour $P=1$, $u|_K \in H^2(K)$ et $P=1$
 erreur $\leq Ch$ borne optimale
 polynômes de degré 1 permettent d'approcher u à l'ordre 1 si le maillage est uniformément
- On peut faire mieux avec raffinement local/adaptatif

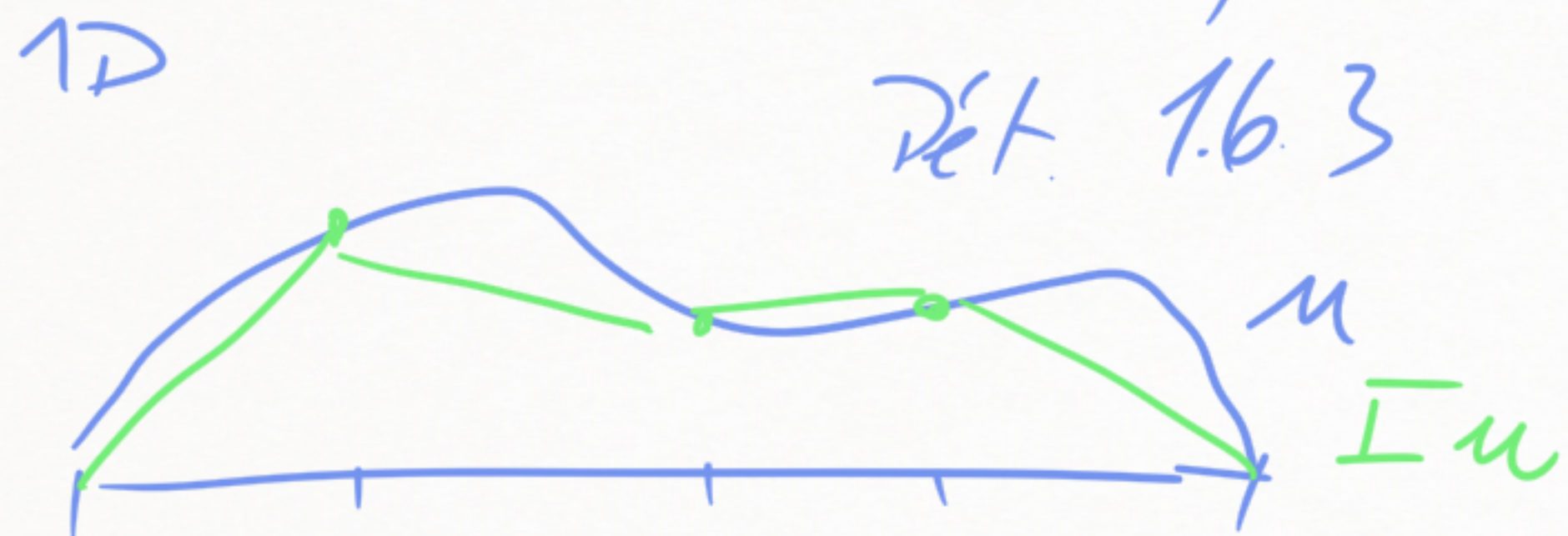
Démonstration

• Thm 1.7.1 $\| \mathcal{D}_n(u - u_n) \|^2 = \min_{v_n \in V_n^{nc}} \| \mathcal{D}_n(u - v_n) \|^2 + \left(\max_{w_n \in V_n^{nc}} \frac{|(f, w_n) - (\mathcal{D}u, \mathcal{D}w_n)|}{\| \mathcal{D}_n w_n \|} \right)^2$

• ① $\leq \| \mathcal{D}_n(u - I_1^{nc} u) \| = \left(\sum_{K \in \mathcal{T}_n} \| \mathcal{D}_n(u - I_{1,K}^{nc} u) \|^2 \right)^{1/2}$

interpolation de u \rightarrow $I_1^{nc} u \in V_n^{nc}$
 passage conceptuel de u_n (\mathbb{F} -non constants)

\rightarrow interpolé de u
 construit localement
 maille par maille



• pour prouver ①, il suffit donc désormais d'étudier l'erreur d'interpolation de $u|_K$

• on veut $\|D(u - \mathcal{P}_1 u)\|_K \leq C h_K |u|_{H^2(K)}$ //

• projection orthogonale sur $\mathcal{P}_1(K)$ (polynômes de degré 1 sur la cellule K (local sur la cellule K))
 $v \in H^1(K) \rightarrow \mathcal{P}_1 v \in \mathcal{P}_1(K)$ t.g

$$(D \mathcal{P}_1 v, D v_h)_K = (Dv, Dv_h)_K \quad \forall v_h \in \mathcal{P}_1(K)$$

• Thm 18.1 $\|D(v - \mathcal{P}_1 v)\|_K = \min_{v_h \in \mathcal{P}_1(K)} \|D(v - v_h)\| \leq \sqrt{2} \frac{h_K}{\sqrt{d}} |v|_{H^2(K)}$

• \overline{I}_1^{nc} est un projecteur $\Leftrightarrow \overline{I}_1^{nc} v_h = v_h \Rightarrow \overline{I}_1^{nc} P_1 u = P_1 u$
 pour $v_h \in V_{h1}^{nc}$

• $\|D(u - \overline{I}_1^{nc} u)\|_K = \|D(u - P_1 u + P_1 u - \overline{I}_1^{nc} u)\|_K$
 \overline{I}_1^{nc} projecteur
 $= \|D(u - P_1 u) + D(\overline{I}_1^{nc} P_1 u - \overline{I}_1^{nc} u)\|_K$

\overline{I}_1^{nc} est linéaire

$= \|D(u - P_1 u) + D(\overline{I}_1^{nc} (P_1 u - u))\|_K$
 in. triangulaire
 $\leq \|D(u - P_1 u)\|_K + \|D(\overline{I}_1^{nc} (P_1 u - u))\|_K$

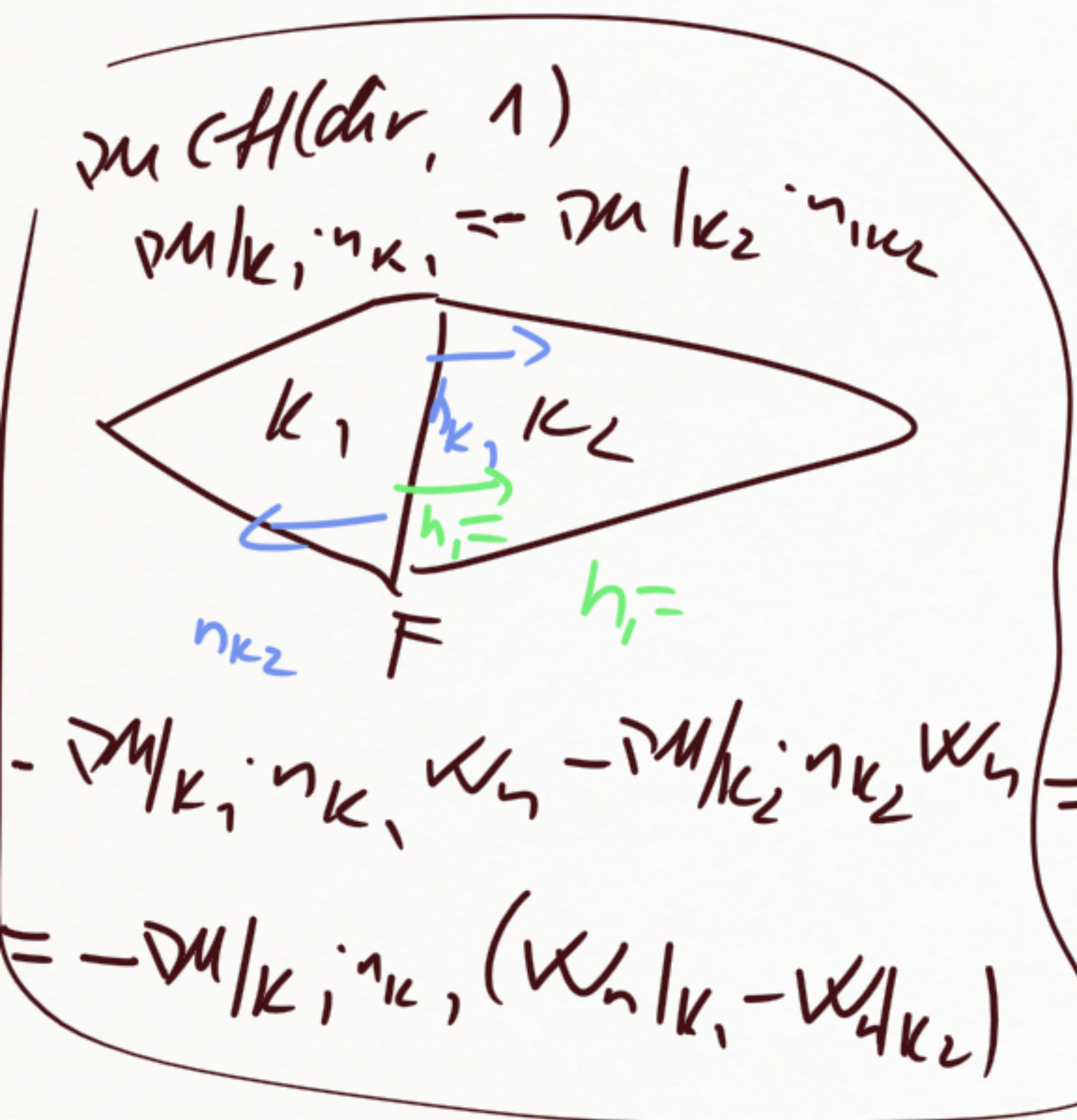
\overline{I}_1^{nc} est stable

$\leq \|D(u - P_1 u)\|_K + C(\kappa_{in}, d) \|D(P_1 u - u)\|_K$
 $= (1 + C(\kappa_{in}, d)) \|D(u - P_1 u)\|_K \leq h_K \frac{\sqrt{2}}{1} (1 + C(\kappa_{in}, d)) |u|_{H^1(K)}$

\bullet (2) $w_h \in V_{hp}^{nc}$, fixé
 $(f, w_h) - (D\mu, \nabla_h w_h) = \sum_{K \in \mathcal{T}_h} \left\{ (f, w_h)_K - (D\mu, \nabla_h w_h)_K \right\}$
 Green $\mu|_K \in H^2(K) \Rightarrow \mu \in H^1(\text{div}, \mathcal{K})$

$= \sum_{K \in \mathcal{T}_h} \left\{ (f, w_h)_K + \underbrace{(D \cdot (D\mu), w_h)_K}_{= \Delta \mu} (D\mu \cdot \nu, w_h) \right\}$

$(f + D \cdot (D\mu), w_h)_K \Rightarrow$ car μ rd. faible & $\mu|_K \in H^2(K)$



$= - \sum_{K \in \mathcal{T}_h} (D\mu \cdot \nu, w_h)_{\partial K} \stackrel{\textcircled{=}}{=} - \sum_{F \in \mathcal{F}_h} [D\mu \cdot \nu_F, \llbracket w_h \rrbracket_F]$

$$w_n \in V_n^{\text{nc}}$$

$$\langle \Pi w_n, \mathbb{1} \rangle_{i=1} = \langle \mathbb{1}, \Pi w_n \rangle_{i=1} \neq \overline{\langle \mathbb{1}, \Pi w_n \rangle_{i=1}}$$

$$\Rightarrow - \sum_{\overline{i \in T_n}} \langle \underbrace{v_M \cdot u_{i=1}}_{\text{je peux enlever une constante}}, \Pi w_n \rangle_{i=1}$$

je peux enlever une constante

$$\left\{ \begin{array}{l} (v_M)_{i=1} := \left(\frac{\langle (v_M)^{\wedge}, \mathbb{1} \rangle_{i=1}}{\|\mathbb{1}\|} = \frac{\langle (v_M)^2, \mathbb{1} \rangle_{i=1}}{\|\mathbb{1}\|} \right) \leftarrow \text{vecteur constant} \\ (v_M)_{i=1} = u_{i=1} \text{ constante} \end{array} \right. \text{Requisit}$$

$$= - \sum_{\overline{i \in T_n}} \langle (v_M - (v_M)_{i=1}) \cdot u_{i=1}, \Pi w_n \rangle_{i=1} \leq \sum_{k \in \overline{i \in T_n}} \underbrace{h_k^2} \underbrace{\|u_{i=1}^2(k)\|} \underbrace{\|Dw_n\|}$$